

وقت ۱۵۰ دقیقه - ماشین حساب و یک برگه فرمول آزاد

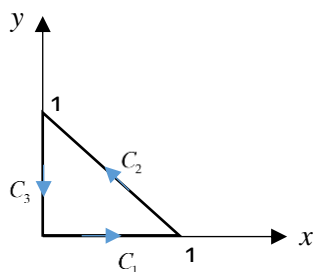
$$(1-2i)^{1+2i} = ?$$

سوال ۱- اگر $z^c = e^{c \ln z}$ باشد آنگاه رابطه زیر را ساده کنید؟ ۱.۵ نمره

پاسخ:

$$\begin{aligned} (1-2i)^{1+2i} &= e^{(1+2i)\ln(1-2i)} = \exp((1+2i)\ln(1-2i)) = \exp((1+2i)(\ln\sqrt{5} - 1.107i \pm 2n\pi i)) \\ &= \exp(\ln\sqrt{5} - 1.107i \pm 2n\pi i) \exp(2i \ln\sqrt{5} + 2.214 \mp 4n\pi) \\ &= \exp(\ln\sqrt{5}) \exp(-1.107i) \exp(i \ln 5) \exp(2.214 \mp 4n\pi) \\ &= \sqrt{5} e^{(2.214 \mp 4n\pi)} (\cos(\ln(5) - 1.107) + i \sin(\ln(5) - 1.107)) \end{aligned}$$

if $n = 0$ so we have: $\sqrt{5} e^{(2.214 \mp 4n\pi)} (\cos(\ln(5) - 1.107) + i \sin(\ln(5) - 1.107)) = 17.943 + 9.855i$



سوال ۲- انتگرال روی خط مختلط تابع روبرو را بر روی مسیر مثلثی با رئوس 0 ، 1 و

i بصورت ساعتگرد محاسبه کنید؟ ۲.۵ نمره

$$I = \oint_C (z - \bar{z})^2 dz$$

پاسخ:

حل گام به گام از مسیر :

۱- تعیین تابع $z(t)$ از مسیر C_1 : معادله خط را در صفحه مختلط تعیین می کنیم که برابر است با:

$$C_1: z(t) = t, \quad 0 \leq t \leq 1$$

$$x(t) = t, \quad y(t) = 0,$$

$$\dot{z}(t) = \frac{dz}{dt}, \quad z(t) \text{ تابع مشتق تابع}$$

$$\dot{z}(t) = 1$$

۳- جایگذاری در رابطه استار و برآورد انتگرال بر حسب t از 0 تا 1 .

$$(z - \bar{z})^2 = (x + iy - (x - iy))^2 = (2iy)^2 = -4y(t)^2 \quad \int_{C_1} 0 dz = 0$$

حل گام به گام از مسیر C_2 :

۱- تعیین تابع $z(t)$ از مسیر C_2 :

$$\dot{z}(t) = \frac{dz}{dt}, \quad z(t) \text{ تابع مشتق تابع}$$

$$C_2: z(t) = (1-t) + it, \quad \dot{z}(t) = -1 + i, \quad f(z(t)) = -4y(t)^2 = -4t^2, \quad 0 \leq t \leq 1$$

۳- جایگذاری در رابطه استار و برآورد انتگرال بر حسب t از 0 تا 1.

$$\int_{C_1} (z - \bar{z})^2 dz = \int_{C_1} -4y^2 dz = \int_0^1 -4t^2 (-1+i) dt = \int_0^1 (4t^2 - 4it^2) dt = \frac{4}{3}(1-i)$$

حل گام به گام از مسیر C_3 :

۱- تعیین تابع $z(t)$ از مسیر C_3 :

$$2- محاسبه مشتق تابع $z(t)$ ، $\dot{z}(t) = \frac{dz}{dt}$$$

$$-C_3: z(t) = it, \quad \dot{z}(t) = i, \quad f(z(t)) = -4y(t)^2 = -4t^2, \quad 0 \leq t \leq 1$$

۳- جایگذاری در رابطه استار و برآورد انتگرال بر حسب t از 0 تا 1.

$$\int_{-C_3} (z - \bar{z})^2 dz = \int_{-C_3} -4y^2 dz = \int_1^0 -4t^2 (i) dt = \int_0^1 4it^2 dt = \frac{4}{3}i$$

در نهایت نتیجه تمام مسیرها را با هم جمع می کنیم و چون جهت چرخش ساعتگرد است در یک منفی ضرب می شود:

$$I = \oint_C (z - \bar{z})^2 dz = - \left(\int_{C_1} (z - \bar{z})^2 dz + \int_{C_2} (z - \bar{z})^2 dz + \int_{C_3} (z - \bar{z})^2 dz \right) = - \left(0 + \frac{4}{3}(1-i) + \frac{4}{3}i \right) = -\frac{4}{3} = -1.33$$

سوال ۳- انتگرال توابع زیر را محاسبه کنید؟ ۲.۵ نمره

$$I_1 = \oint_C \left(\frac{ze^{\pi z}}{z^4 - 9} + ze^{\pi/z} \right) dz, \quad C: 9x^2 + y^2 = 16 \quad \text{counterclockwise}$$

پاسخ: اولین جمله انتگرالده دارای چهار قطب ساده $z_1 = \sqrt{3}$ ، $z_2 = -\sqrt{3}$ ، $z_3 = \sqrt{3}i$ و $z_4 = -\sqrt{3}i$ است که ریشه سوم و چهارم در نیم صفحه بالایی هستند. بنابراین فقط مانده های این دو قطب را تعیین می کنیم.

$$\text{Res}_{z=2i} \frac{ze^{\pi z}}{z^4 - 9} = \left[\frac{ze^{\pi z}}{4z^3} \right]_{z=\sqrt{3}i} = -\frac{e^{\sqrt{3}i\pi}}{12}, \quad \text{Res}_{z=-2i} \frac{ze^{\pi z}}{z^4 - 9} = \left[\frac{e^{\pi z}}{4z^2} \right]_{z=-\sqrt{3}i} = -\frac{e^{-\sqrt{3}i\pi}}{12}$$

جمله دوم انتگرالده در نقطه صفر دارای تکینه است. برای تعیین مانده آن سری لوران آن را می نویسیم که برابر است با:

$$ze^{\pi/z} = z \left(1 + \frac{\pi}{z} + \frac{\pi^2}{2!z^2} + \frac{\pi^3}{3!z^3} + \dots \right) = z + \pi + \frac{\pi^2}{2} \frac{1}{z} + \frac{\pi^3}{3!z^2} + \dots \quad b_1 = \frac{\pi^2}{2}$$

$$I_1 = \oint_C \left(\frac{ze^{\pi z}}{z^4 - 9} + ze^{\pi/z} \right) dz = 2\pi i \sum \text{Res}[f(z)] = 2\pi i \left(-\frac{e^{\sqrt{3}i\pi}}{12} - \frac{e^{-\sqrt{3}i\pi}}{12} + \frac{\pi^2}{2} \right)$$

$$= 2\pi i \left(-\frac{\cos \sqrt{3}\pi}{6} + \frac{\pi^2}{2} \right) = 2\pi i \left(-0.111 + \frac{\pi^2}{2} \right) = 30.31i$$

سوال ۴- معادله موج یک بعدی را با شرایط مرزی و اولیه زیر در نظر بگیرید. مطلوبست روش حل به روش تفاضلات محدود را با ذکر فرمول. توضیح دهید و برای پیدا کردن مقادیر روی مرزها از روش تفاضل محدود از چه رابطه ای استفاده می کنید؟ رابطه را استخراج کنید؟ **۴.۵ نمره**

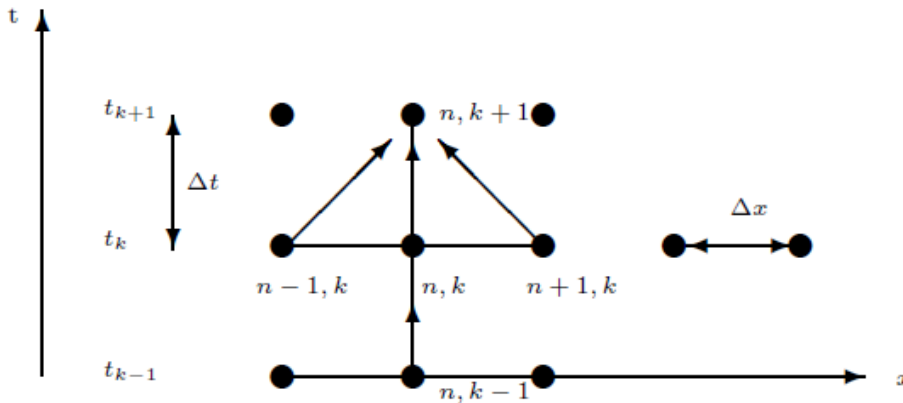
$$(1): \quad * \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad \left\{ \begin{array}{l} u(0,t) = 0, \quad \frac{\partial u}{\partial x}(L,t) = 0 \quad t \geq 0 \quad \text{B.C} \\ u(x,0) = f(x), \quad \frac{\partial u(x,0)}{\partial t} = g(x) \quad 0 \leq x \leq 1 \quad \text{I.C} \end{array} \right.$$

Solution:

We introduce a finite difference mesh $x_n = n\Delta x$, $t_k = k\Delta t$ and let the corresponding nodal values be denoted by:

$$u(x_n, t_k) \approx u_n^k.$$

Now approximating derivatives by central differences both in space and time we obtain



$$(2): \quad \frac{u_n^{k+1} - 2u_n^k + u_n^{k-1}}{\Delta t^2} = c^2 \left(\frac{u_{n+1}^k - 2u_n^k + u_{n-1}^k}{\Delta x^2} \right) + O(\Delta x^2, \Delta t^2).$$

$$(3): \quad u_n^{k+1} = 2u_n^k - u_n^{k-1} + \left(\frac{c\Delta t}{\Delta x} \right)^2 (u_{n+1}^k - 2u_n^k + u_{n-1}^k).$$

$$(4): \quad \underbrace{u_n^{k+1}}_{\text{time level } k+1} = \underbrace{r^2 u_{n+1}^k + 2(1-r^2)u_n^k + r^2 u_{n-1}^k}_{\text{time level } k} - \underbrace{u_n^{k-1}}_{\text{time level } k-1}, \quad r = \frac{c\Delta t}{\Delta x}$$

Here $r = c\Delta t/\Delta x$ is known as the Courant Number. We observe that the Discrete Equation (4) involves three distinct levels in which known data is transferred from steps $k - 1$ and k to step $k + 1$.

Initial Conditions - Starting the Solution

The 3-level scheme poses some challenges when imposing the initial conditions. If we imagine a row of false mesh points at time $t = -\Delta t = t^{-1}$, then the initial velocity condition (1b) can be approximated using central differences as:

$$(5): \frac{u_n^1 - u_n^{-1}}{2\Delta t} = g(x_n) \Rightarrow u_n^{-1} = u_n^1 - 2\Delta t g(x_n)$$

Now we assume that the Discrete Wave Equation (4) also holds at $t = 0$, so that:

$$(6): u_n^1 = r^2 u_{n+1}^0 + 2(1 - r^2)u_n^0 + r^2 u_{n-1}^0 - u_n^{-1}$$

Now substituting (5) into (6) and re-arranging we obtain:

$$(7): u_n^1 = \frac{1}{2}r^2 u_{n+1}^0 + (1 - r^2)u_n^0 + \frac{1}{2}r^2 u_{n-1}^0 + \Delta t g(x_n)$$

Since $u_n^0 = f(x_n)$ and $g(x_n)$ are known, we are now in a position to specify the first two rows of nodes. This is sufficient to start the recursion (6) for all subsequent steps.

Implementing Derivative Boundary Conditions:

Assume that the boundary conditions (1b) are changed to

$$\text{B.C: } u(0, t) = 0 \quad \frac{\partial u}{\partial x}(L, t) = 0 \quad t \geq 0$$

Consider a central difference approximation to $\frac{\partial u}{\partial x}(L, t)$, where $x_N = N\Delta x = L$,

$$(8): \frac{\partial u}{\partial x}(L, t) = \frac{u(x_N + \Delta x, t) - u(x_N - \Delta x, t)}{2\Delta x} = 0 \Rightarrow u(x_N + \Delta x, t) = u(x_N - \Delta x, t) \quad (*)$$

Since $x_N = L$ we observe that $x_N + \Delta x$ is outside the domain we introduce an extra column u_{N+1} into which we copy the values u_{N-1} . In the column x_N we implement the same difference approximation for the Wave Equation, namely:

$$(9): u_N^{k+1} = \underbrace{r^2 u_{N+1}^k + 2(1 - r^2)u_N^k + r^2 u_{N-1}^k}_{\text{time level } k} - \underbrace{u_N^{k-1}}_{\text{time level } k-1}, \quad r = \frac{c\Delta t}{\Delta x}$$

while $u_{N+1}^k = u_{N-1}^k$ (see (8)) since column u_{N-1}^k is copied to column u_{N+1}^k . Note that this BC could be implemented another way without introducing the additional column, by eliminating u_{N+1} from (9):

$$(10): u_N^{k+1} = \underbrace{2(1 - r^2)u_N^k + 2r^2 u_{N-1}^k}_{\text{time level } k} - \underbrace{u_N^{k-1}}_{\text{time level } k-1}$$

If this latter equation is implemented at x_N there is no need to introduce an extra column u_{N+1} or to implement the difference equation given in (***) as the derivative boundary condition is taken care of automatically.

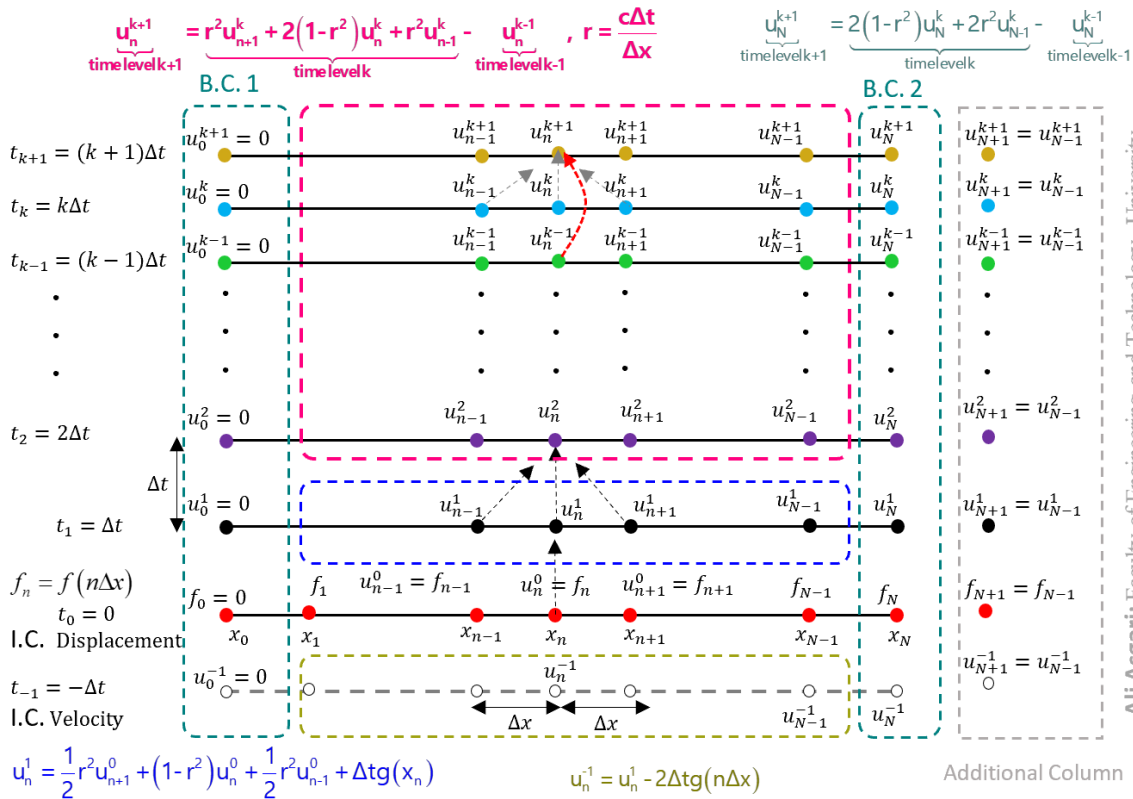
1D Wave Equation: Forward-Time Central-Space Method (FTCS)

$$* \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2},$$

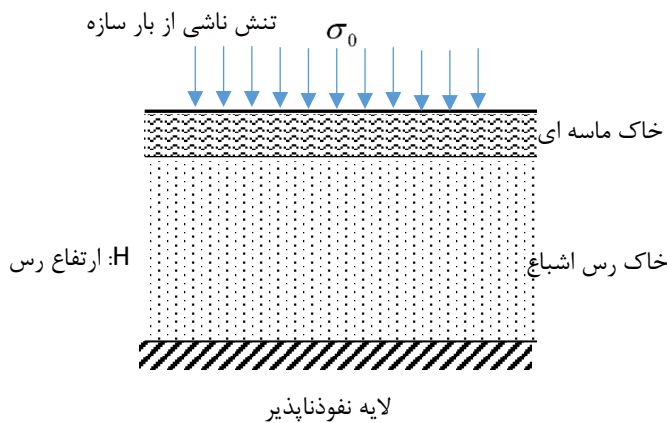
B.C.1: $u(0,t) = 0$, B.C.2: $\frac{\partial u}{\partial x}(L,t) = 0 \quad t \geq 0$

I.C. Displacement: $u(x,0) = f(x)$, I.C. Velocity: $\frac{\partial u(x,0)}{\partial t} = g(x) \quad 0 \leq x \leq L$

$u(x_n, t_k) = u_n^k$



Ali Asgari: Faculty of Engineering and Technology, University of Mazandaran, Babolsar, Iran, Email: a.asgari@umz.ac.ir.



سوال ۵- معادله زیر یک معادله تحکیم یک بعدی است که در مهندسی عمران کاربردی است. در آن فشار آب حفرهای که تابعی از مکان و زمان است. مطلوبست تعیین مقادیر فشار آب در هر نقطه از مکان و زمان از روش SM؟ ۴.۵ نمره

$$* \frac{\partial u(z,t)}{\partial t} = c_v \frac{\partial^2 u(z,t)}{\partial z^2}$$

پاسخ:

❖ برای حل معادله تحکیم سه گام وجود دارد:

گام اول: تبدیل معادله دیفرانسیل جزئی به دو معادله دیفرانسیل معمولی

$$* \frac{\partial u}{\partial t} = c_v \frac{\partial^2 u}{\partial z^2}, \quad \left\{ \begin{array}{l} u(0,t) = \frac{\partial u(z,t)}{\partial z} \Big|_{z=H} = 0 \quad t \geq 0 \quad \text{B.C} \\ u(z,0) = u_0(z) = \sigma_0 \quad 0 \leq z \leq H \quad \text{I.C} \end{array} \right.$$

روابط مقابل را در رابطه استار جایگذاری می کنیم:

$$u(z,t) = F(z)G(t), \quad \frac{\partial u}{\partial t} = F(z)\dot{G}(t), \quad \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = F''(z)G(t)$$

$$\frac{\partial u}{\partial t} = c_v \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \Rightarrow u(z,t) = F(z)G(t), \quad F(z)\dot{G}(t) = c_v F''(z)G(t) \Rightarrow \frac{\dot{G}}{c_v G} = \frac{F''}{F} **$$

حال فرض می کنیم که رابطه دو استار برابر با مقدار عددی ثابت است و نمی تواند متغیر باشد. با این کار یک معادله دیفرانسیل جزئی به دو معادله دیفرانسیل معمولی تبدیل شد.

$$\frac{F''}{F} = \frac{\dot{G}}{c_v G} = \mu \Rightarrow \begin{cases} F'' - \mu F = 0 \\ \dot{G} - c_v \mu G = 0 \end{cases}$$

گام دوم: اعمال شرایط مرزی نه اولیه!

عدد μ می تواند به سه حالت باشد ولی وقتی μ مقداری منفی باشد منجر به جواب خواهد شد. چرا؟؟

$$u(0,t) = F(0)G(t) = 0 \Rightarrow G(t) \neq 0 \text{ then } F(0) = 0$$

$$\frac{\partial u(z,t)}{\partial z} \Big|_{z=H} = F'(H)G(t) = 0 \Rightarrow G(t) \neq 0 \text{ then } F'(H) = 0$$

$$\begin{cases} F'' - \mu F = 0, & F(0) = 0, & F'(H) = 0 \\ \dot{G} - c_v \mu G = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} \mu = 0 \text{ or } \mu = p^2 & F \equiv 0 \quad \times \\ \mu = -p^2, & F'' + p^2 F = 0 \rightarrow F(z) = A \cos pz + B \sin pz \end{cases}$$

$$F(0) = 0 \Rightarrow F(0) = A \cos 0 + B \sin 0 = A = 0, \quad F'(H) = 0 \Rightarrow F'(H) = B \cos pH = 0 \Rightarrow B \neq 0,$$

$$\cos pH = 0, \quad p = \frac{(2n+1)\pi}{2H}, \quad n = 0, 1, 2, \dots \Rightarrow F_n(z) = \sin\left(\frac{(2n+1)\pi}{2H} z\right), \quad \mu = -p^2 = -\left(\frac{(2n+1)\pi}{2H}\right)^2, \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

$$\left\{ \dot{G} - c_v \mu G = 0, \Rightarrow G_n = B_n e^{c_v \mu t} = B_n e^{-\left(\frac{(2n+1)\pi}{2H}\right)^2 c_v t} \right.$$

$$u_n(z, t) = F_n(z) G_n(t) = B_n e^{-\left(\frac{(2n+1)\pi}{2H}\right)^2 c_v t} \sin\left(\frac{(2n+1)\pi}{2H} z\right)$$

گام سوم: حل کامل مسئله اعمال شرایط اولیه با کمک سری فوریه

با توجه به اینکه اگر u_1 و u_2 و ... جواب معادله خطی باشد آنگاه مجموع آنها نیز جواب معادله است، بنابراین داریم:

$$u(z, t) = \sum_{n=0}^{\infty} u_n(z, t) = \sum_{n=0}^{\infty} B_n e^{-\left(\frac{(2n+1)\pi}{2H}\right)^2 c_v t} \sin\left(\frac{(2n+1)\pi}{2H} z\right), \quad u(z, 0) = u_0(z) = \sigma_0,$$

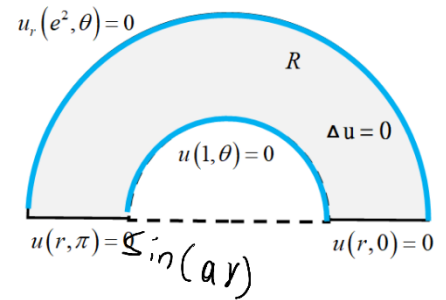
$$u(z, 0) = u_0(z) \Rightarrow u(z, 0) = u_0(z) = \sigma_0 = \sum_{n=1}^{\infty} B_n \sin\left(\frac{(2n+1)\pi}{2H} z\right) \xrightarrow{\text{Using Fourier sine series}} B_n = \frac{2}{H} \int_0^H \sigma_0 \sin\left(\frac{(2n+1)\pi}{2H} z\right) dz$$

$$u(z, t) = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{2}{H} \int_0^H u_0(z) \sin\left(\frac{(2n+1)\pi}{2H} z\right) dz \right) \exp\left\{ -\left(\frac{(2n+1)\pi}{2H}\right)^2 c_v t \right\} \sin\left(\frac{(2n+1)\pi}{2H} z\right),$$

سوال ۶- معادله لاپلاس قطبی زیر را حل کنید؟ ۴.۵ نمره

$$*\nabla^2 u = u_{rr} + \frac{1}{r}u_r + \frac{1}{r^2}u_{\theta\theta} = 0 \quad 1 < r < e^2, \quad 0 < \theta < \pi$$

$$u(r, 0) = 0, \quad u(r, \pi) = \sin(ar), \quad u(1, \theta) = 0, \quad \frac{\partial}{\partial r}u(e^2, \theta) = 0$$



$$u(r, \theta) = W(r)\Theta(\theta), \quad r^2 \frac{(W'' + W'/r)}{W} = -\frac{\Theta''(\theta)}{\Theta(\theta)} = -\lambda^2 **$$

$$\begin{cases} r^2 W'' + rW' + \lambda^2 W = 0, & W(1) = 0, & W'(e^2) = 0 \Rightarrow \lambda_n = (2n+1)\frac{\pi}{4}, & n = 0, 1, 2, \dots & W(r) = \sin(\lambda_n \ln r) \\ \Theta''(\theta) - \lambda^2 \Theta(\theta) = 0, & \Theta(0) = 0, & \Theta_n(\theta) = B_n \sinh(\lambda_n \theta) \end{cases}$$

$$u(r, \theta) = \sum_{n=0}^{\infty} W(r)\Theta(\theta) = \sum_{n=0}^{\infty} B_n \sinh \lambda_n(\theta) \sin(\lambda_n \ln r),$$

$$f(r) = u(r, \pi) = \sum_{n=0}^{\infty} B_n \sinh(\lambda_n \pi) \sin(\lambda_n \ln r) = \sin(ar),$$

$$B_n \sinh(\lambda_n \pi) = \frac{\int_1^{e^2} \frac{1}{r} f(r) \sin(\lambda_n \ln r) dr}{\int_1^{e^2} \frac{1}{r} \sin^2(\lambda_n \ln r) dr}$$

$$\text{now: } \int_1^{e^2} \frac{1}{r} \sin(\lambda_m \ln r) \sin(\lambda_n \ln r) dr \xrightarrow[r=1 \Rightarrow x=0, \quad r=e^2 \Rightarrow x=2]{x=\ln r, \quad dx=\frac{1}{r}dr} \int_0^2 \sin\left(\frac{m\pi}{2}x\right) \sin\left(\frac{n\pi}{2}x\right) dx = \delta_{mn}$$

$$B_n \sinh(\lambda_n \pi) = \frac{\int_1^{e^2} \frac{1}{r} f(r) \sin(\lambda_n \ln r) dr}{1} \Rightarrow B_n = \frac{\int_1^{e^2} \frac{1}{r} f(r) \sin(\lambda_n \ln r) dr}{\sinh(\lambda_n \pi)}$$

$$B_n = \frac{1}{\sinh(\lambda_n \pi)} \int_1^{e^2} \frac{1}{r} \sin(ar) \sin(\lambda_n \ln r) dr$$

$$u(r, \theta) = \sum_{n=1}^{\infty} B_n \sinh \lambda_n(\theta) \sin(\lambda_n \ln r),$$

با آرزوی موفقیت برای شما عزیزان

علی عسگری، عضو هیات علمی گروه مهندسی عمران،

دانشکده مهندسی و فناوری، دانشگاه مازندران